

## Vorlesung 1b

# Wiederholte rein zufällige Wahl

(aus endlich vielen möglichen Ausgängen)

mit dem Beispiel

“Wahrscheinlichkeit von Kollisionen”

(Buch S. 1-5)

# Teil 1

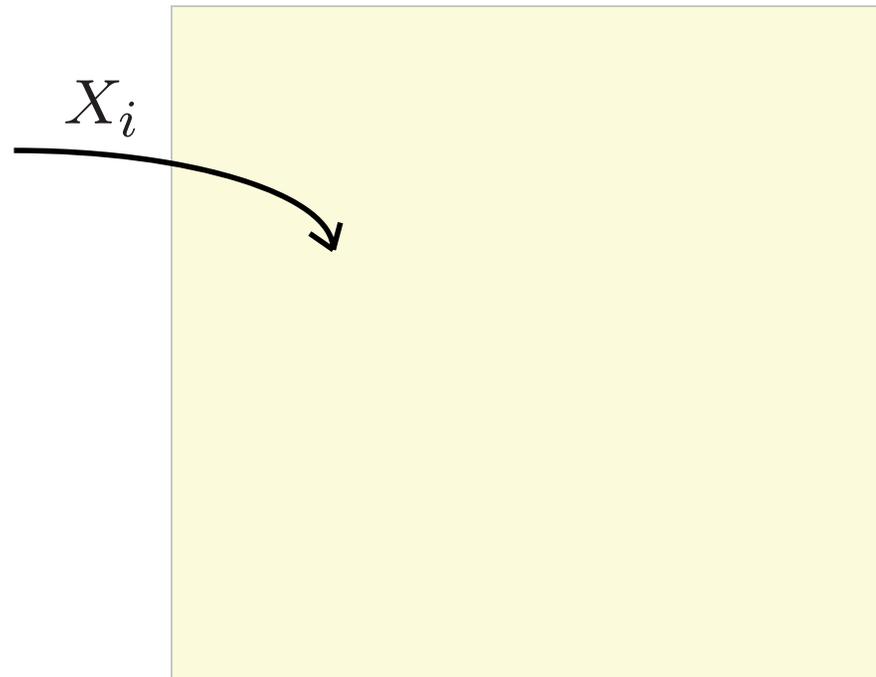
Zufallsvariable, Ereignisse,  
Wahrscheinlichkeiten, Verteilungen

– am Exempel betrachtet

# 1. Die Fragestellung

– in verschiedenen Verpackungen

$n$ -mal wiederholt wird rein zufällig  
ein Pixel aus  $g = 10^6$  Pixeln gewählt.



$$i = 1, \dots, n$$

$n$ -mal wiederholt wird rein zufällig  
ein Pixel aus  $g = 10^6$  Pixeln gewählt.

Wie wahrscheinlich ist es, dass dabei  
lauter verschiedene Pixel gewählt werden?

Hand aufs Herz: Was schätzen Sie

für

$n = 100$  ?

$n = 1000$  ?

$n = 10000$  ?

Bei der “wiederholten zufälligen Pixelwahl”  
handelt es sich um ein

Ziehen mit Zurücklegen.

Man kann auch denken an eine Urne  
mit  $g$  Kugeln, nummeriert mit  $1, 2, \dots, g$ .

Es wird  $n$ -mal gezogen.

Nach jedem Zug wird die gezogene Kugel zurückgelegt,  
vor jedem Zug wird “perfekt durchmischt”.

Tema con variazioni:

$n$  Objekte,  
 $g$  Plätze.

Jedes Objekt wird auf einen  
rein zufällig ausgewählten Platz gesetzt.

(Mehrfachbelegungen sind erlaubt!)

Wie wahrscheinlich ist es, dass dabei  
keine Mehrfachbelegung ("Kollision") auftritt?



Populäre Version:

$n = 25$  Personen auf einer Party

Platz  $\longleftrightarrow$  Geburtstag ( $\in \{1, 2, \dots, 365\}$ )

Wie wahrscheinlich ist es,  
dass keine zwei Personen am selben Tag Geburtstag haben?

## 2. Beschreibung durch eine Zufallsvariable und ein Ereignis.

(Buch S. 2-3)

Die Objekte denken wir uns mit 1 bis  $n$   
und die Plätze mit 1 bis  $g$  nummeriert.

Ein **Ausgang** der Platzwahl (ein **“Wahlprotokoll”**)  
lässt sich beschreiben durch das  $n$ -tupel

$$a = (a_1, \dots, a_n),$$

wobei  $a_i$  den für das  $i$ -te Objekt gewählte Platz bezeichnet

$$(1 \leq a_i \leq g).$$

Die Menge der möglichen Wahlprotokolle ist

$$S := \{1, \dots, g\}^n,$$

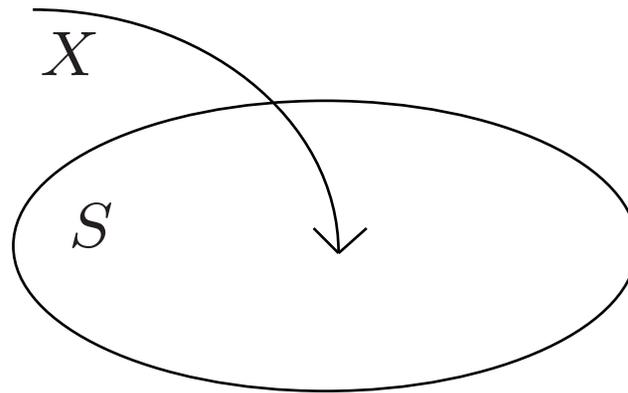
die Menge aller  $n$ -tupel  $(a_1, \dots, a_n)$

mit Einträgen (Komponenten)

$$a_i \in \{1, \dots, g\}, \quad i = 1, \dots, n.$$

## Die zufällige Platzwahl

beschreiben wir durch eine  $S$ -wertige Zufallsvariable  $X$ .



$X$  kommt durch zufällige Wahl  
eines Elementes aus  $S$  zustande.

Die Menge  $S$  heißt *Zielbereich* (oder *Wertebereich*)  
der Zufallsvariable  $X$ .

Wie jedes Element  $(a_1, \dots, a_n)$  unserer Menge  $S$

besteht auch die Zufallsvariable  $X$  aus  $n$  Komponenten:

$$X = (X_1, \dots, X_n) .$$

Wir interessieren uns für das *Ereignis*,  
dass **keine zwei Komponenten von  $X$  gleich** sind.

Dieses Ereignis schreiben wir als

$$\{X_i \neq X_j \text{ für alle } i \neq j\}$$

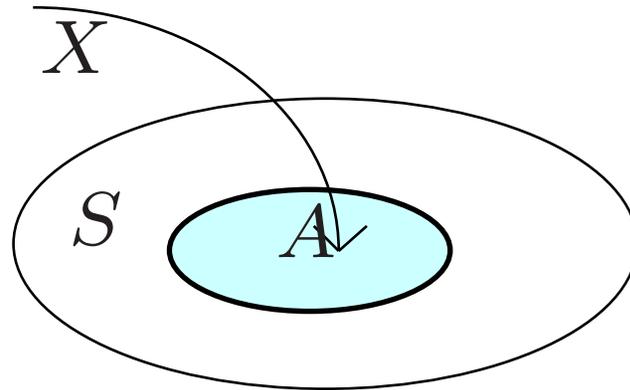
oder auch als

$$\{X \in A\}$$

mit der Teilmenge

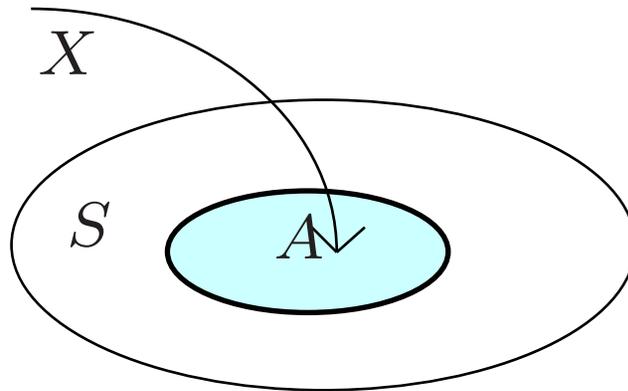
$$A := \{a \in S : a_i \neq a_j \text{ für alle } i \neq j\} .$$

Ein Logo für das Ereignis  $\{X \in A\}$ :



### 3. Die Wahrscheinlichkeit für Kollisionsfreiheit

(Buch S. 3)



Wie kommt man zur **Wahrscheinlichkeit**  
des Ereignisses  $\{X \in A\}$  ?

Zum Merken:

*Wahrscheinlichkeiten* gehören zu Ereignissen.

Die Wahrscheinlichkeit eines Ereignisses  
misst dessen Chance einzutreten  
mit einer Zahl zwischen 0 und 1:

Zum Merken:

*Wahrscheinlichkeiten* gehören zu Ereignissen.

Die Wahrscheinlichkeit eines Ereignisses  
misst dessen Chance einzutreten  
mit einer Zahl zwischen 0 und 1:

$$P(\{X \in A\})$$

Statt  $\mathbf{P}(\{X \in A\})$

schreiben wir kurz

$$\mathbf{P}(X \in A)$$

Statt  $\mathbf{P}(X \in \{a\})$

schreiben wir kurz

$$\mathbf{P}(X = a)$$

Zwei einleuchtende Regeln  
für das Rechnen mit Wahrscheinlichkeiten:

$$\mathbf{P}(X \in S) = 1 .$$

d.h. das *sichere Ereignis*  $\{X \in S\}$  hat Wahrscheinlichkeit 1  
(Normierung auf Eins)

und (bei endlich vielen möglichen Ausgängen, d.h.  $\#S < \infty$ )

$$\mathbf{P}(X \in A) = \sum_{a \in A} \mathbf{P}(X = a)$$

(Additivität.)

Um die Wahrscheinlichkeit  $\mathbf{P}(X \in A)$  berechnen zu können,

muss man eine **Modellannahme** treffen.

Eine prominente Modellannahme ist die einer

*rein zufälligen Wahl.*

Damit ist gemeint, dass für je zwei  $a, a' \in S$

$$\mathbf{P}(X = a) = \mathbf{P}(X = a').$$

Das heißt: kein Ausgang ist bevorzugt.

Also:

$$P(X = a) = \frac{1}{\#S}, \quad a \in S.$$

Und

$$P(X \in A) = \frac{\#A}{\#S}.$$

Wir haben nun die Aufgabe des Abzählens der zwei Mengen

$$S := \{1, \dots, g\}^n = \{(a_1, \dots, a_n) : 1 \leq a_i \leq g\}$$

und

$$A := \{a \in S : a_i \neq a_j \text{ für alle } i \neq j\}$$

$$\#S = g^n$$

$$S = \{(a_1, \dots, a_n) : 1 \leq a_i \leq g\}$$

$$A := \{a \in S : a_i \neq a_j \text{ für alle } i \neq j\}$$

$$\#A = ?$$

Für  $a_1$  gibt es  $g$  mögliche Werte, für  $a_2$  dann noch  $g - 1$ ,  
usw. Also:

$$\#A = g(g - 1) \cdots (g - (n - 1))$$

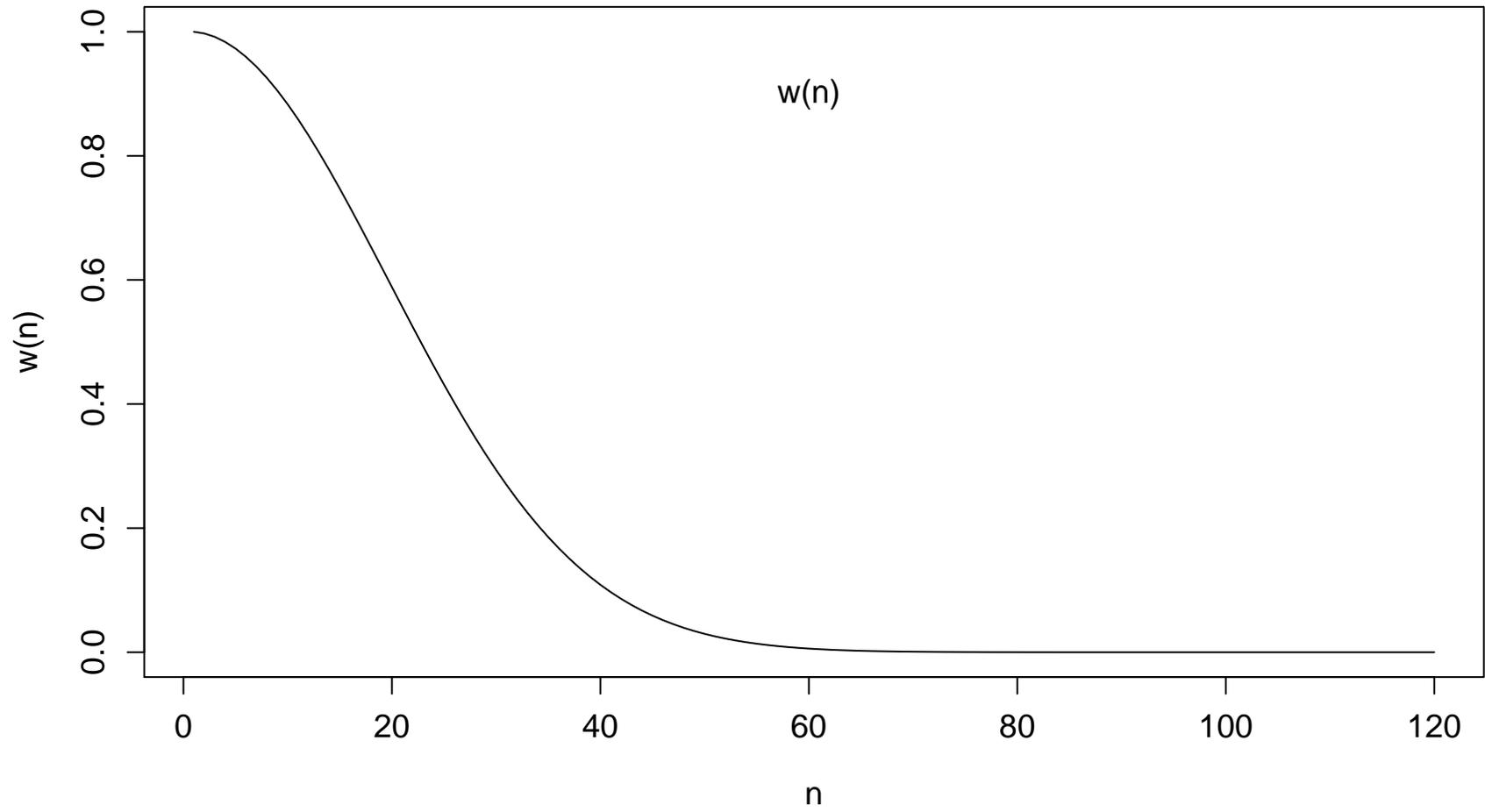
$$\mathbf{P}(X \in A) = \frac{g(g-1) \cdots (g-(n-1))}{g^n}$$

$$= \frac{g-1}{g} \frac{g-2}{g} \cdots \frac{g-(n-1)}{g}$$

$$\mathbf{P}(X \in A) = \prod_{i=1}^{n-1} \left(1 - \frac{i}{g}\right) =: w(n, g)$$

ist die Wahrscheinlichkeit für Kollisionsfreiheit  
bei der  $n$ -maligen wiederholten rein zufälligen Platzwahl  
aus  $g$  Plätzen

# Wahrscheinlichkeit fuer Kollisionsfreiheit bei $g=365$



## 4. Der Zeitpunkt der ersten Kollision und seine Verteilung

## Ein dynamisches Bild:

Wir denken uns  $g$  fest und lassen  $n$  laufen ( $n = 1, 2, \dots$ )

Vorstellung: Ein Objekt nach dem anderen wird auf einen (immer wieder neu) rein zufällig gewählten Platz gesetzt.

Die Folge  $(X_1, X_2, \dots)$  der gewählten Plätze ist dann  
eine rein zufällige  $1 \dots g$ -Folge

$E_n :=$  das Ereignis “keine Kollision bis (einschließlich)  $n$ ”

Die Zufallsvariable  $T :=$  Zeitpunkt der ersten Kollision  
ist ablesbar aus  $(X_1, X_2, \dots)$ :

$$T = \min\{n \in \mathbb{N} : \exists i < n : X_i = X_n\}$$

Es gilt

$$E_n = \{T > n\}$$

also insbesondere auch

$$w(n) = \mathbf{P}(E_n) = \mathbf{P}(T > n).$$

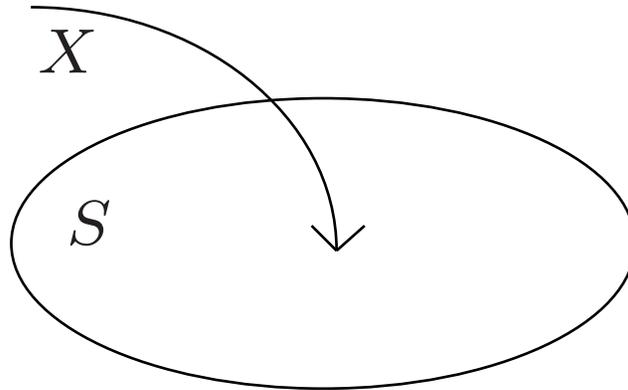
$$w(n) = \mathbf{P}(T > n)$$

Aus der Additivität der Wahrscheinlichkeit bekommen wir die  
Verteilungsgewichte der  $\mathbb{N}$ -wertigen Zufallsvariablen  $T$ :

$$\mathbf{P}(T = n) = \mathbf{P}(T > n-1) - \mathbf{P}(T > n) = w(n-1) - w(n).$$

5. Die wichtigsten Begriffe der Stochastik:  
Zufallsvariable, Ereignisse,  
Wahrscheinlichkeiten, Verteilungen

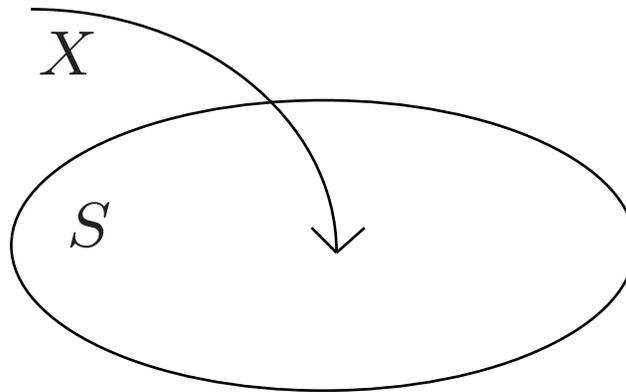
Ein Logo der Elementaren Stochastik:



$X$  ... zufällige Wahl eines Elements aus  $S$

$S$  ... Menge von möglichen Ausgängen

Ein Logo der Elementaren Stochastik:



$X$  ... **Zufallsvariable**

mit **Zielbereich** (oder **Wertebereich**  $S$ )

(kurz: eine  $S$ -wertige Zufallsvariable)

Zum Beispiel wie in V1a1:

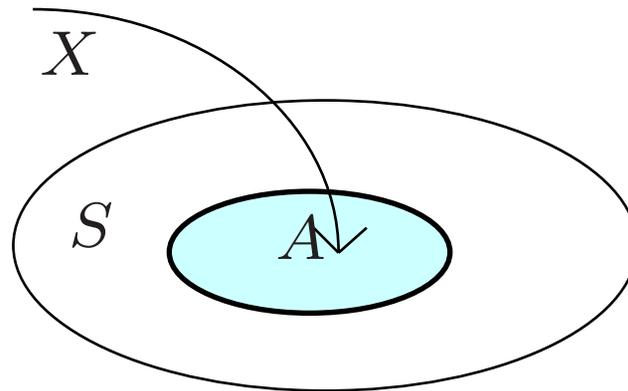
$S :=$  die Menge der Nordostpfade der Länge 4,  
die im Punkt  $(2,1)$  starten

Oder so wie heute:

$$S := \{1, \dots, g\}^n$$

die Menge der Wahlprotokolle beim  $n$ -maligen Besetzen  
von jeweils  $g$  möglichen Plätzen

Wir interessieren uns für ein *Ereignis*  
der Form “ $X$  fällt in  $A$ ”



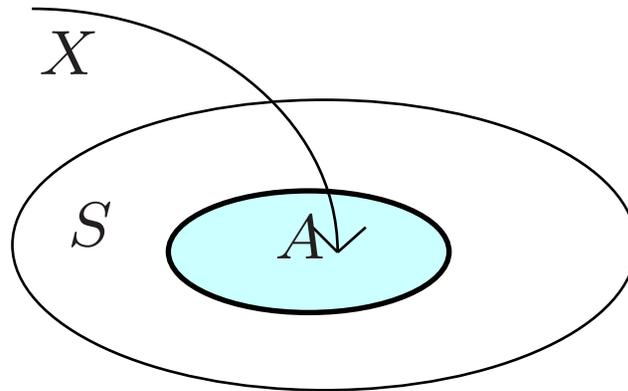
Dabei ist  $A$  eine bestimmte Teilmenge von  $S$ .

In V1a1 war

$A :=$  die Menge der Nordostpfade der Länge 4,  
die im Punkt  $(2,1)$  starten  
und das Quadrat  $\{1, 2, 3, 4\}^2$  über den Ostrand verlassen.

In der heutigen Vorlesung war

$A :=$  die Menge der kollisionsfreien Wahlprotokolle



Ereignisse werden (wie Mengen)  
in geschweiften Klammern notiert:

$$\{X \in A\}$$

Lies:

“ $X$  fällt in  $A$ ”.

Sei  $S$  eine endliche Menge.

“Die Zufallsvariable  $X$  ist uniform verteilt auf  $S$ ”

heißt dann:

alle Elemente von  $S$  haben die gleiche W'keit  
von  $X$  gewählt zu werden.

Man nennt  $X$  dann ein *rein zufälliges Element von  $S$* .

Die Wahrscheinlichkeit des Ereignisses “ $X$  fällt in  $A$ ” ist dann

$$P(\{X \in A\}) = \frac{\#A}{\#S}.$$

Die in Abschnitt 4 betrachtete Situation der fortgesetzten rein zufälligen Wahl  $X$  aus  $\{1, \dots, g\}$  weist über den Fall endlicher Wertebereiche hinaus.

Wir haben dann

$$S = \{1, \dots, g\}^{\mathbb{N}}.$$

Die  $\mathbb{N}$ -wertige Zufallsvariable  $T$   
(den Zeitpunkt der ersten Kollision) haben wir bekommen  
als “Verarbeitung” des zufälligen Wahlprotokolls  $X$ :

$$T = h(X) \text{ mit passendem } h : S \rightarrow \mathbb{N}.$$

Die Gewichte der Verteilung von  $T$  ergeben sich dann als

$$\mathbf{P}(T = b) = \mathbf{P}(X \in h^{-1}(b)), \quad b \in \mathbb{N}.$$

Empirische Verteilung von T ( 1000 Simulationen )

